

Herleitung der Euler-Lagrange Gleichung via Gâteaux-Differential

Wir wollen wie in der nächsten Sektion beschrieben die Euler-Lagrange Gleichung für das Funktional $S[y(x)] = \int_a^b F(x, y(x), y'(x)) dx$ (1) mit Randbedingungen $y(a) = A$ und $y(b) = B$, nämlich $\frac{d}{dx} \left(\frac{\partial F}{\partial y'} \right) - \frac{\partial F}{\partial y} = 0$, $y(a) = A$, $y(b) = B$, herleiten.

Vorgehen

- Falls das Funktional (1) einen stationären Pfad $y(x)$ hat, dann muss dieser Pfad dessen erste (generalisierte) Ableitung, das Gâteaux-Differential, Null machen. Also wenden wir das Gâteaux-Differential auf (1) an, setzen es gleich Null und erhalten dadurch (2).
- Wir drücken $S[y + \epsilon h]$ in (2) mit Hilfe einer Taylor Expansion von F um (x, y, y') bis $O(\epsilon)$ aus.
- Wir nutzen die Leibnizregel für die Differentiation unter dem Integral, um die Operationsreihenfolge umzukehren und erhalten dadurch eine Gleichung (3).
- Wir eliminieren h' in (3) durch partielle Integration, wenden das fundamentale Lemma der Variationsrechnung auf die dadurch entstandene Gleichung an und erhalten somit das gewünschte Resultat.

Herleitung

Das Gâteaux-Differential eines Funktionals $S[y(x)]$ mit zulässiger Variation $h(x)$ - also h in $\mathcal{D}_1(a, b)$ für schwache oder h in $\mathcal{D}_0(a, b)$ für starke Variationen und $h(a) = h(b) = 0$ - und mit $F, h \in C^n[a, b]$ für $n \geq 2$ ist:

$$\Delta S[y(x), h(x)] = \lim_{\epsilon \rightarrow 0} \left(\frac{d}{d\epsilon} (S[y + \epsilon h]) \right)$$

Für einen stationären Pfad des Funktionals S benötigen wir:

$$\Delta S = \lim_{\epsilon \rightarrow 0} \left(\frac{d}{d\epsilon} (S[y + \epsilon h]) \right) = 0 \quad (2)$$

Mit einem zulässigen, variierten Pfad $y + \epsilon h$ wird (1) zu:

$$S[y + \epsilon h] = \int_a^b F(x, y + \epsilon h, y' + \epsilon h') dx$$

Also muss sowohl h wie auch h' beschränkt sein und somit benötigen wir h in $\mathcal{D}_1(a, b)$, um fortfahren zu können.

Wir machen eine Taylor Expansion von F um (x, y, y') bis $O(\epsilon)$:

$$F \left(\begin{pmatrix} x \\ y \\ y' \end{pmatrix}^T + \begin{pmatrix} 0 \\ \epsilon h \\ \epsilon h' \end{pmatrix}^T \right) = F(x, y, y') + 0 \cdot F_x + \epsilon h F_y + \epsilon h' F_{y'} + O(\epsilon^2)$$

, wobei $F_x = \frac{\partial F}{\partial x}$, $F_y = \frac{\partial F}{\partial y}$ und $F_{y'} = \frac{\partial F}{\partial y'}$ ist.

Also haben wir:

$$S[y + \epsilon h] = \int_a^b (F(x, y, y') + \epsilon h F_y + \epsilon h' F_{y'} + O(\epsilon^2)) dx$$

Und damit wird (2) zu:

$$\lim_{\epsilon \rightarrow 0} \left(\frac{d}{d\epsilon} \left(\int_a^b (F(x, y, y') + \epsilon h F_y + \epsilon h' F_{y'} + O(\epsilon^2)) dx \right) \right) = 0$$

Da a und b Konstanten sind, können wir hier den Spezialfall der Leibnizregel für die Differentiation unter dem Integral, nämlich $\frac{d}{dx} \left(\int_a^b f(x, t) dt \right) = \int_a^b \frac{\partial}{\partial x} (f(x, t)) dt$, anwenden:

$$\begin{aligned} \lim_{\epsilon \rightarrow 0} \left(\frac{d}{d\epsilon} \left(\int_a^b (F(x, y, y') + \epsilon h F_y + \epsilon h' F_{y'} + O(\epsilon^2)) dx \right) \right) &= \lim_{\epsilon \rightarrow 0} \left(\int_a^b \frac{\partial}{\partial \epsilon} (F(x, y, y') + \epsilon h F_y + \epsilon h' F_{y'} + O(\epsilon^2)) dx \right) = 0 \\ \lim_{\epsilon \rightarrow 0} \left(\int_a^b (h F_y + h' F_{y'} + O(\epsilon)) dx \right) &= 0 \quad \Rightarrow \quad \int_a^b (h F_y + h' F_{y'}) dx = 0 \\ \Rightarrow \quad \int_a^b h F_y dx + \int_a^b h' F_{y'} dx &= 0 \quad (3) \end{aligned}$$

Wir integrieren den zweiten Integral in (3) partiell:

Zeichen	Differentiation	Integration
+	$F_{y'}$	h'
-	$\frac{d}{dx} (F_{y'})$	h

Und erhalten somit:

$$\int_a^b h' F_{y'} dx = [F_{y'} h]_a^b - \int_a^b \frac{d}{dx} (F_{y'}) h dx$$

Da aber (wie anfangs erwähnt) für eine zulässige Variation $h(a) = h(b) = 0$, haben wir:

$$[F_{y'} h]_a^b = F_{y'}|_{x=b} h(b) - F_{y'}|_{x=a} h(a) = 0$$

Also ist $\int_a^b h' F_{y'} dx = - \int_a^b \frac{d}{dx} (F_{y'}) h dx$ und damit wird (3) zu:

$$\begin{aligned} \int_a^b h F_y dx + \int_a^b h' F_{y'} dx &= \int_a^b h F_y dx - \int_a^b \frac{d}{dx} (F_{y'}) h dx = 0 \\ \Rightarrow \quad \int_a^b \left(\frac{d}{dx} (F_{y'}) - F_y \right) h(x) dx &= 0 \end{aligned}$$

Nutzen wir nun das fundamentale Lemma der Variationsrechnung, wonach $\int_a^b z(x)h(x) dx = 0$ für alle zulässigen h nur wenn $z(x) = 0$, erhalten wir:

$$\underline{\frac{d}{dx} (F_{y'}) - F_y = 0}$$

Also ist $\frac{d}{dx} \left(\frac{\partial F}{\partial y'} \right) - \frac{\partial F}{\partial y} = 0$ mit $y(a) = A$ und $y(b) = B$ nötig für einen stationären Pfad $y(x)$ des Funktionals S . Dies ist die Euler-Lagrange Gleichung für S .